

# brmiversity: Umělá inteligence a teoretická informatika

## Přednáška č. 6

Petr Baudiš <pasky@ucw.cz>

brmlab 2011





# Pravděpodobnost

Pravděpodobnost: Stane nebo nestane se nějaká náhodná událost?

## Dvě interpretace

- **Subjektivisté:** Stav mysli, stupeň víry.
- **Frekventisté:** Konvergence série experimentů.

(Fuzzy logika pracuje se stupni pravdivosti, to je něco jiného!)

- Provádíme sérii *pokusů*, ty nám dávají *výsledky*, množiny výsledků jsou *náhodné jevy*.

# Matematická pravděpodobnost

- Náhodný jev  $A$  má pravděpodobnost  $P(A) \in [0, 1]$
- Součet pravděpodobností všech základních jevů (jendotlivých výsledků) je 1; negace jevu je  $1 - p$
- Jednoduchý případ — rovnoměrně náhodný jev  $A$  má po  $n$  pokusech, z toho  $m$  úspěšných,  $P(A) \simeq m/n$
- Stane se  $A$  nebo  $B$ ?  $P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B)$
- **Nezávislé jevy**  $A, B$  — pravděpodobnost jednoho nezávisí na výskytu druhého
- Stane se  $A$  a  $B$  zároveň?  $P(A \cap B) = P(A) \cdot P(B)$ , jsou-li nezávislé

# Matematická pravděpodobnost

- **Podmíněná pravděpodobnost** — jevy  $A, B$  nejsou nezávislé
- Stane se  $A$  za předpokladu  $B$ ?  $P(A|B)$
- $P(A \cap B) = P(A|B) \cdot P(B)$

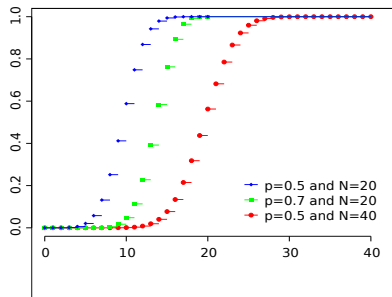
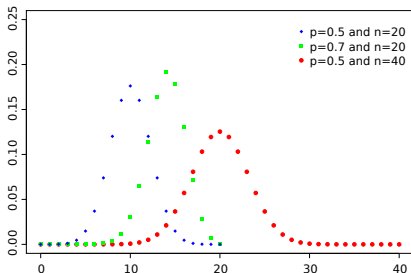
## Bayesova věta

$$P(A|B) = \frac{P(B|A)P(A)}{P(B)}$$

- Diskrétní “booleovský” jev  $A$  —  $P(A)$  že (ne)nastane
- Spojitý jev  $X$  — interval čísel, očekávaná hodnota  $\mathbb{E}[X]$

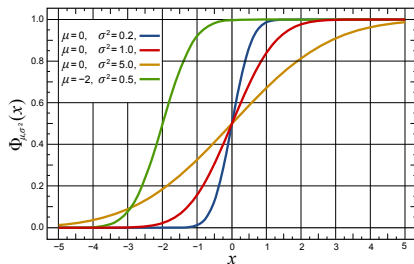
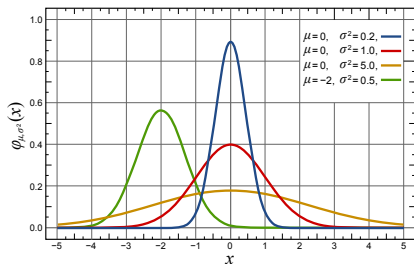


# Pravděpodobnostní rozdělení



- Pravděpodobnostní rozdělení popisuje pravděpodobnosti různých hodnot při určitém typu pokusu
- Dává nám střední hodnotu a rozptyl pro dané parametry pokusu
- Bernoulliho rozdělení ( $p$ ): Hod mincí
- Binomiální rozdělení ( $p, n$ ): Série Bernoulliho trialů
- Poissonovo rozdělení ( $\lambda, k$ ): Počet výskytů události za čas

# Normální rozdělení



Máme-li mnoho měření, konvergují k normálnímu rozdělení:

$$\frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}$$

- **Interval spolehlivosti:** S pravděpodob.  $p$  bude  $\mathbb{E}[X] = \mu \pm \epsilon$
- “ODS by volilo 20%  $\pm$  3% lidí” — s nějakou pravděpodobností (třeba 5%) by to bylo ještě více nebo méně
- 95% interval je  $1.96\sigma$







# Bayesovské sítě

- Chceme modelovat svět provázaných náhodných jevů
- Bayesovská síť: Graf (DAG), uzly jsou jevy, hrany jsou podmíněné vazby
- Co se stane, když vidím tohle?
- Co bych měl zjistit, abych si co nejvíce upřesnil obraz o světě?
- Na čem nejvíce závisí, že se tohle stane?
- Kvůli čemu se asi stalo tohle?









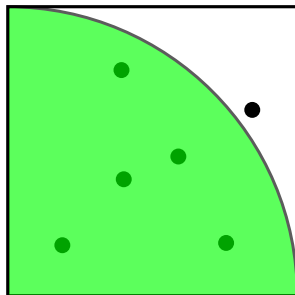
# Pravděpodobnostní algoritmy

- Po algoritmu obvykle chceme, aby nám vrátil přesný výsledek za přesný čas
- Co když akceptujeme určitou *malou chybu*?
- Co když akceptujeme, že *jen asi* doběhneme včas?
  
- Model: Probabilistický Turingův stroj



# Monte Carlo

- Monte Carlo algoritmus:  
Čím déle běžíme, tím přesnější výsledek dostaneme.
- Třída složitosti BPP: Problém řešitelný na probabilistickém TS v polynomiálním čase s pravděpodobností chyby  $\leq 1/3$
- Obsah průniku kružnic
- Určitý integrál (plocha pod křivkou)
- Prvočíselné testy
- Monte Carlo Tree Search









# Hashování

- Hash tabulka (v paměti — “interní”)
- Musíme řešit kolize  $\Rightarrow$  různé metody ukládání do tabulky
- Zajímá nás očekávaná délka řetězců  $l$ , počet testů při úspěšném ( $t^+$ ) a neúspěšném ( $t^-$ ) lookupu

# Druhy hashování

- Separované řetězce: klasický hash se spojáky
- Uspořádané řetězce: trochu lepší  $t^-$  (a co skiplisty?)
- S přemístováním: spoják přímo v tabulce, při kolizi přemístění
- Se dvěma ukazateli: ukazatel na začátek řetězce
- Srůstající hashování: řetězec po nejbližší volné políčko, triviální implementace, vkládáme na různá místa, příp. i do pomocné oblasti
- Dvojitě hashování: jako srůstající, ale skáču chaoticky







